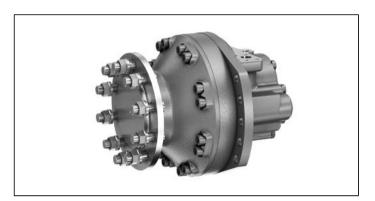


# Radialkolbenmotor für Kompaktantriebe MCR-C

RD 15197

Ausgabe: 12.2013



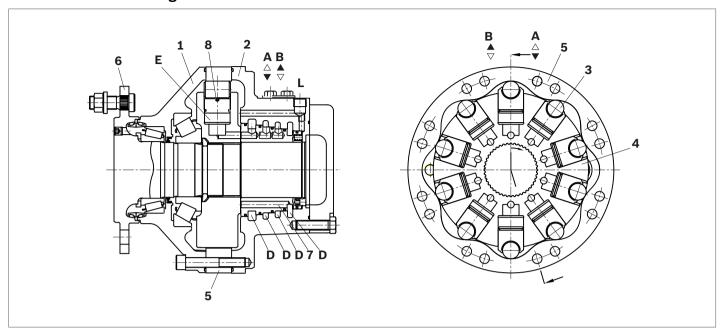
- ► Baugröße MCR20
- ► Schluckvolumen 1750 cm³ bis 3000 cm³
- ▶ Differenzdruck bis zu 450 bar
- ▶ Abtriebsmoment bis zu 19099 Nm
- ▶ Drehzahl bis zu 125 min<sup>-1</sup>
- ▶ Offener und geschlossener Kreislauf

#### Merkmale

- ► Kompakte, robuste Bauweise
- ► Hoher volumetrischer und mechanischer Wirkungsgrad
- Anbauflansch am hinteren Gehäuse
- ► Radflansch mit Radbolzen
- ► Hohe Zuverlässigkeit
- ► Wartungsarm
- ► Gleichförmiger Rundlauf auch bei niedrigsten Drehzahlen
- ► Geringes Betriebsgeräusch
- ▶ Bi-direktional
- ► Abgedichtete Kegelrollenlager
- Freilauf möglich
- ► Lieferbar mit:
  - Haltebremse (Lamellen)
  - Bi-direktional
  - Integriertes Spülventil
  - Drehzahlsensor

Inhalt	
Funktionsbeschreibung	2
Typenschlüssel	5
Technische Daten	7
Wirkungsgrade	8
Zulässige Belastung der Triebwelle	9
Abmessungen	10
Übersicht zur Produktauswahl	14

# **Funktionsbeschreibung**



Hydraulikmotoren vom Typ MCR-C sind Radialkolbenmotoren mit Anbauflansch am hinteren Gehäuse und Triebwelle mit Radflansch. Diese Motoren haben ein kompaktes vorderes Gehäuse und sind für Antriebe mit offenem oder geschlossenem Kreislauf vorgesehen. Sie eignen sich für eine Vielzahl von Anwendungen, bei denen geringe Wellenbelastungen auftreten. Der integrierte Flansch mit Radbolzen gestattet die einfache Montage von Standardfelgen.

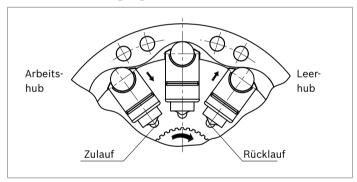
## Aufbau

Zweiteiliges Gehäuse (1, 2), Triebwerk (3, 4, 8), Hubring (5), Triebwelle (6) und Verteiler (7).

#### **Triebwerk**

Der Zylinderblock (4) ist durch eine Verzahnung mit der Welle (6) verbunden. Die Kolben (8) sind radial im Zylinderblock (4) angeordnet und über Rollen (3) mit dem Hubring (5) in Kontakt.

## Drehmomenterzeugung



Die Anzahl der Arbeits- und Leerhübe entspricht der Anzahl der Nocken am Hubring multipliziert mit der Anzahl der Kolben im Zylinderblock.

#### Durchflussweg

Die Anschlüsse **A** und **B** am hinteren Gehäuse leiten Drucköl durch den Verteiler in die Zylinder (**E**).

## Lagerung

Standardmäßig werden Kegelrollenlager verbaut, die hohe Axial- und Radialkräfte übertragen können.

#### **Freilauf**

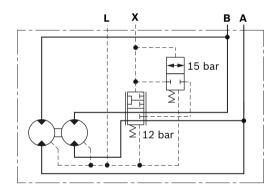
Bei bestimmten Anwendungen besteht die Forderung nach Freilaufeigenschaften des Motors. Erreicht wird dies, indem die Anschlüsse **A** und **B** drucklos zum Tank verbunden werden und gleichzeitig das Gehäuse über den Anschluss **L** mit einem Druck von 2 bar beaufschlagt wird. Dadurch bleiben die Kolben im Zylinderblock, die Rollen haben keinen Kontakt mehr mit dem Hubring, und die Triebwelle ist frei drehbar.

#### Schaltmotor (2W)

In Mobilanwendungen, bei denen Fahrzeuge einen zusätzlichen "Schnellgang", also hohe Geschwindigkeit bei geringer Belastung des Motors benötigen, kann der Motor auf einen Modus mit geringerem Abtriebsmoment und hoher Drehzahl umgeschaltet werden. Dies wird dadurch erreicht, dass ein integriertes Ventil die Druckflüssigkeit nur zu einer Hälfte des Motors leitet, während die Flüssigkeit in der anderen Hälfte zirkuliert. In diesem Modus mit reduziertem Schluckvolumen erhöht sich die Drehzahl bei gleichem Volumenstrom. Das eröffnet Potential für Kosteneinsparungen und Wirkungsgradverbesserungen. Die Maximaldrehzahl des Motors bleibt davon unberührt.

Bosch Rexroth hat ein spezielles Schaltventil im Motor entwickelt, mit dem während der Fahrt sanft auf reduziertes Schluckvolumen umgeschaltet werden kann. Dieser sogenannte Soft-Shift-Modus ist bei allen 2W-Motoren eingebaut. Um den Schaltkolben in den Soft-Shift-Modus zu schalten, ist entweder ein zusätzliches Steuerventil oder eine elektroproportionale Steuerung erforderlich.

#### ▼ Schaltplan

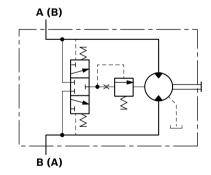


#### **Spülventil**

In einem geschlossenen Kreislauf zirkuliert ständig die gleiche Druckflüssigkeit zwischen Pumpe und Motor. Deshalb kann es zu Überhitzung der Druckflüssigkeit kommen. Aufgabe des Spülventils ist es, Druckflüssigkeit im geschlossenen Kreis durch Flüssigkeit aus dem Tank zu ersetzen. Wenn der Hydraulikmotor unter Last betrieben wird, öffnet sowohl im Rechts- als auch im Linkslauf das Spülventil, wodurch eine durch eine Blende festgelegte Spülmenge aus der Niederdruckseite des Kreislaufs entnommen wird. Diese Spülmenge wird dann über den Gehäuseablauf in den Tank zurückgeführt, normalerweise über einen Kühler. Zur Speisung der Niederdruckseite wird kühle Flüssigkeit aus dem Tank von der Speisepumpe angesaugt und über ein Rückschlagventil dem Kreislauf zugeführt. So gewährleistet das Spülventil eine ständige Erneuerung und Kühlung der Druckflüssigkeit. Das Spüldruckbegrenzungsventil ist standardmäßig auf 14 bar eingestellt und dient zur Absicherung des Mindestspeisedrucks (weitere Varianten sind auf Anfrage möglich).

Für unterschiedliche Spülflüssigkeitsmengen können verschiedene Blenden gewählt werden. Die folgende Tabelle zeigt die Spülmengen basierend auf einem Speisedruck von 25 bar.

#### ▼ Schaltplan



#### Spülmengen

Bestellangabe für Spülmengen	Blendengröße	Volumenstrom (I/min) bei 25 bar <sup>1)</sup>				
	(mm)	min.	max.			
F1	Ø 1	2.2	2.7			
F2	Ø 1,5	5.0	6.1			
F7	Ø 1,7	6.4	7.8			
F4	Ø 2	8.2	10.7			
F6	Ø 2,3	8.8	11.4			

1) Abstimmscheibe 0,6 mm (Standard), Öffnungsdruck = 11±3 bar

## Haltebremse (Lamellenbremse)

#### **Anbau**

Durch das hintere Gehäuse (2) und die Bremswelle (14).

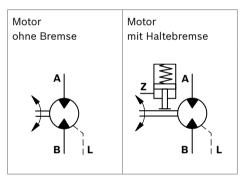
#### Schließen der Bremse

Bei Mobilanwendungen besteht oft eine Sicherheitsforderung, die gewährleistet, dass der Motor nicht drehen kann, wenn das Gerät nicht in Gebrauch ist. Die Haltebremse erzeugt ein Haltemoment durch ein Lamellenpaket (11), das von einer Tellerfeder (10) zusammengedrückt wird. Die Bremse wird gelüftet, wenn der Öldruck auf den Bremsanschluss (2) wirkt und der Druck im Ringbereich (9) die Tellerfeder mittels Bremskolben (12) komprimiert, so dass die Bremslamellen (11) frei drehbar sind.

#### **Anmerkung**

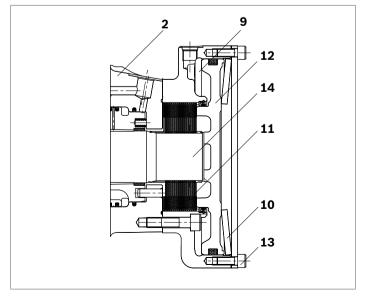
Diese Bremse ist nur für den statischen und nicht für den dynamischen Einsatz vorgesehen.

#### ▼ Schaltpläne



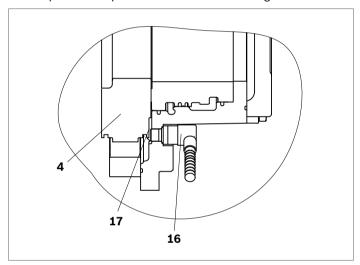
## Manuelles Lüften der Bremse

Die Bremse kann auch manuell durch Lösen der Schrauben (13) gelüftet werden.



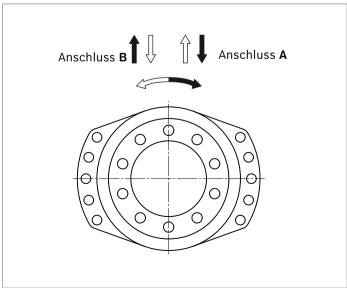
#### Drehzahlsensor

Als Option ist ein Halleffekt-Drehzahlsensor (16) verfügbar, dieser bietet zwei Ausgangskanäle für phasenverschobene Rechteckwellen und ermöglicht die Erfassung von Drehzahl und Drehrichtung. Durch eine gezahnte Impulsscheibe (17), die am rotierenden Zylinderblock des Motors (4) angebracht ist, und den Sensor am hinteren Gehäuse wird auf jedem Kanal ein Impuls erzeugt, wenn die einzelnen Zähne am Sensor vorbeilaufen. Die Impulsfrequenz ist proportional zur Drehzahl. Lieferbar sind Versionen für geregelte Spannungsversorgungen von 10 V (Code P1) und für den direkten Anschluss an eine ungeregelte Spannungsversorgung von 12 V oder 24 V (Code P2). Wahlweise ist der Motor auch mit einer Impulsscheibe und einer Aufnahmebohrung für einen Drehzahlsensor lieferbar, wobei die Bohrung mit einer Abdeckplatte verschlossen und abgedichtet ist (Code P0). Diese Motoren "für Sensor vorbereitet" können zu einem späteren Zeitpunkt mit einem Sensor nachgerüstet werden.



#### Drehrichtung der Triebwelle bei Durchfluss

Bei Blick auf Triebwelle



# Typenschlüssel

(	01	02	03	04	05	06		07	08	09	10	11	12		13	14	15	16
М	ICR	20	С		F280	Z	/	33				42						
		nmotor		-														
		olbenmo	tor, hoh	es Dreh	moment l	oei nied	riger Dr	enzani										MCR
Baug		2 00													-			
	Baugröf																	20
		führung		D (		CI I	1	0.1										
					estigungs		am nint	eren Gen	ause	-								С
			volume	n V <sub>g</sub> in c	:m³/Umdı	ehung										T	1	
04   E	Baugröß				••		1: 1:	1 1/ 1/					-	1750	2100	2500	3000	
					oren mit no			chen Koll	oen				LD	•	•	-	-	
	Große	s Schluc	kvolume	en: Moto	ren mit S	tufenko	Iben						HD	_	_	•	•	
	welle																	
05 N	Mit Flar	nsch ø 28	30 mm															F280
	hinte																	
06 0	Ohne W	/elle hint	en															Z
Baure	eihe	,																
07 E	Baureih	e 33																<b>33</b> <sup>1)</sup>
Brem	se	,																
08	Ohne B	remse																A0
H	Hydraul	isch lüft	bare fed	derbetät	igte (Lam	ellenbre	emse) 19	9000 Nm				,			-1			B19
Dicht	tungen																	
09 1	NBR (N	itril-Kaut	schuk)															М
F	FKM (FI	uorelast	omer/Vi	ton)														V
Kons	tantmo	tor / Sc	haltmot	or														
10 K	Konstar	ntmotor	(nicht so	chaltbar	), Standaı	ddrehr	chtung											1L
5	Schaltm	notor (sc	haltbar	in beide	Drehrich	tungen)	, Stand	arddrehr	ichtung									2WL
Ansci	hlüsse																	
11 l	JNF-Ge	winde n	ach SAE	J514 (A	Anschlüss	e A und	B mit S	AE-Flans	chansch	lüssen u	nd metri	schen B	efesti	gungs	gewind	len)		42
Radb	olzen																	
12 (	Ohne R	adbolzer	n (kein C	Code)														
١	Mit Rad	bolzen ι	ınd Muti	tern														S
	Mit dop	pelter A	nzahl vo	n Radbo	olzen und	Mutteri	n wie no	rmal										SS
Dreh:	zahlser	ısor																
		ensor (k	ein Cod	e)														
.	- ür Sen	sor vorb	ereitet												-			P0
F																		
$\vdash$	Sensor	ohne Re	gler															P1

<sup>• =</sup> Lieferbar - = Nicht lieferbar

<sup>&</sup>lt;sup>1)</sup> Dieses Datenblatt gilt auch für Baureihe 32.

	01	02	03	04	05	06		07	80	09	10	11	12	13	14	15	16
MCR   20   C     F280   Z   /   33         42	MCR	20	С		F280	Z	1	33		·		42					

#### Spülung

14	Ohne Spülung (kein Code)	
	Mit Spülung (siehe Tabelle auf Seite 3)	F1-F7

## Spezielle Bestellangaben

15	Spezielles Merkmal	soxxx

## Sonstiges

16 Text hier eintragen *	*
--------------------------	---

# Fußnoten von Seite 7

- 1) Der Motor muss vor Inbetriebnahme mit Öl gefüllt werden.
- 2) Für Installation und Wartung siehe Betriebsanleitung 15215-B.
- 3) Bei Verwendung der umweltverträglichen Flüssigkeiten HEES, HEPG, HETG müssen Dichtungen aus Fluorelastomer/Viton bestellt werden.
- 4) Eine Überschreitung des zulässigen Temperaturbereichs kann, abhängig von der Spezifikation, möglich sein. Bitte kontaktieren Sie Bosch Rexroth Engineering in Glenrothes für weitere Auskünfte.
- 5) Bei kleinem Lastzyklus sollten keine Grenzwerte gefahren werden. Bitte konsultieren Sie Bosch Rexroth Engineering in Glenrothes bezüglich Lebenszeitkalkulation des Motors, basierend auf speziellen Einsatzfällen.
- 6) Für einen beabsichtigten Serieneinsatz der Motoren konsultieren Sie bitte Bosch Rexroth Engineering in Glenrothes.
- 7) Für Dauerbetrieb bei Drehzahlen <5 min<sup>-1</sup> konsultieren Sie bitte Bosch Rexroth Engineering in Glenrothes.
- 8) Basierend auf nominalem lastlosem Betrieb bei  $\Delta p$  von 20 bar und max. Schluckvolumen.
- 9) Warnung! Während der Einlaufzeit (min. 20 h) den Motor nicht unbelastet mit >100 min<sup>-1</sup> betreiben.
- 10) Richtwerte für bis zu 5000 Stunden Motorbetrieb (ISO VG46 und 50°).

#### **Anmerkung**

- ► Motorkenndaten basieren auf theoretischen Berechnungen.
- ► Wirkungsgrade wurden bei theoretischen Berechnungen nicht berücksichtigt.
- Das Bremsmoment unterliegt Toleranzen. Werte gelten bei Betrieb mit Hydrauliköl auf Mineralölbasis (HLP).

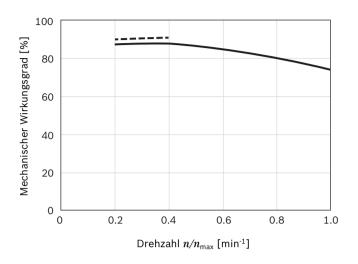
Nähere Einzelheiten siehe entsprechende Fußnoten.

# **Technische Daten**

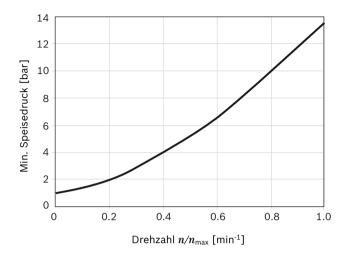
Baugröße			MCR20	
Befestigungsart			Flanschbefestigung	
Leitungsanschlüsse <sup>1)2)</sup>			Gewinde nach SAE J514; Flansch na	ach SAE J518
Wellenbelastung			siehe Seite 9	
Masse				
Nicht schaltbar (1L)	m	kg	121	
Schaltbar (2WL)	m	kg	121	
Hydraulikflüssigkeit <sup>3)</sup>				
Reinheitsgrad der Flüssigkeit			ISO 4406, Klasse 20/18/15	
Viskositätsbereich der Flüssigkeit	$v_{min/max}$	mm²/s	10 bis 2000	
Temperaturbereich der Flüssigkeit <sup>4)</sup>	$ heta_{ ext{min/max}}$	°C	-20 bis +85	
Druck			Geringes Schluckvolumen	Großes Schluckvolumen
Betriebsdruck	$p_{Nenn}$	bar	250	250
Max. Differenzdruck <sup>5)6)</sup>	$\Delta p_{max}$	bar	450	400
Max. Druck an Anschluss <b>A</b> oder <b>B</b> <sup>5)6)</sup>	$p_{max}$	bar	470	420
Maximaler Leckflüssigkeitsdruck	p <sub>Gehäuse max</sub>	bar	10	10
Motorkenndaten				
Schluckvolumen	$V_{g}$	cm <sup>3</sup> /U	1750 2100	2500 3000
Spezifisches Drehmoment		Nm/bar	28 33	40 44
Max. Drehmoment <sup>5)</sup>	$T_{\sf max}$	Nm	12533 15040	15915 19099
Min. Drehzahl für gleichförmigen Lauf <sup>7)</sup>	$n_{min}$	min <sup>-1</sup>	0.5 0.5	0.5 0.5
Max. Drehzahl (1L und 2WL) <sup>8)9)</sup>	$n_{max}$	min <sup>-1</sup>	125 125	115 115
Dauerleistung <sup>10)</sup>	P	kW	117.29 103.12	94.18 93.01
			MCR20	
Haltebremse (Lamellenbremse)			B19	
Minimales Haltemoment	$t_{min/max}$	Nm	19000	
Bremslüftdruck (min)	p <sub>Lüft min</sub>	bar	15	
Bremslüftdruck (max)	p <sub>Lüft max</sub>	bar	30	
Höchstdruck an Bremsanschluss "Z"	$p_{max}$	bar	40	
Ölmenge zur Betätigung der Bremse	$V_{L\"uft}$	cm <sup>3</sup>	99	

# Wirkungsgrade

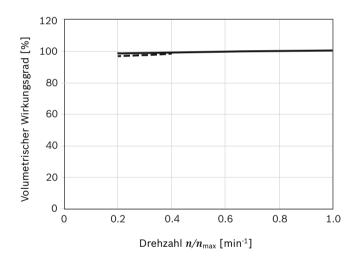
#### **▼** Mechanischer Wirkungsgrad



#### **▼** Speisedruck



## ▼ Volumetrischer Wirkungsgrad



100 bar / 1450 psi --- 300 bar / 4350 psi

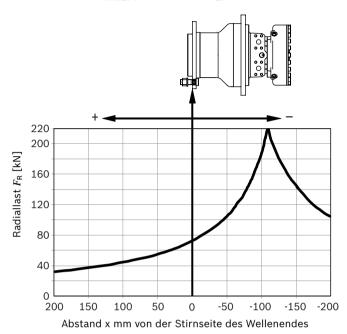
# Hinweis:

Sollten Sie nähere Informationen zu Kenndaten oder Betriebsbedingungen benötigen, wenden Sie sich bitte an die Entwicklungsabteilung bei Bosch Rexroth, Glenrothes.

# Zulässige Belastung der Triebwelle

## Triebwelle ...20C F280...

Max. Radiallast  $F_{R \text{ max}}$  (bei Axiallast  $F_{ax} = 0$ )



Max. Axiallast  $F_{ax max}$  (bei Radiallast  $F_{R} = 0$ ):

 $F_{\text{ax max}}$  = 113000 N  $\leftarrow$  +

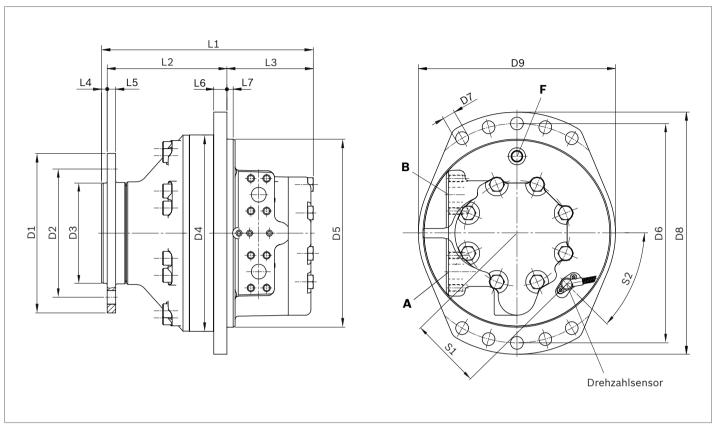
 $F_{\text{ax max}} = 49500 \text{ N} \rightarrow -$ 

## **Hinweis:**

- ▶ Diese Werte und Kennlinien stellen lediglich Richtwerte dar.
- ► Für die tatsächliche Lebensdauerberechnung unter typischen oder speziellen Lastzyklen wenden Sie sich bitte an Bosch Rexroth Engineering in Glenrothes.

# **Abmessungen**

# MCR-C, nicht schaltbar (1L)



Motor	D1	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8	D9
MCR20	ø 280	ø 225	ø 175.8	ø 345	ø 330	ø 385	ø 22.5	ø 425	ø 345
Motor	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	<b>S1</b>	S2
MCR20	371.75	210	151.65	10	15	23	11	125	45°

Vor Festlegung Ihrer Konstruktion bitte verbindliche Einbauzeichnung anfordern. Maße in mm.

#### Anschlüsse

Motor	Bezeichnung	Anschlussfunktion	chlussfunktion Code Grö		p <sub>max</sub> [bar]	Zustand <sup>2)</sup>
MCR20	A, B	Eingang, Ausgang	SAE J518 <sup>3)</sup>	1 in	470/420 <sup>1)</sup>	0
	L	Leckflüssigkeit	SAE J514	3/4-16 UNF	10	0
	F	Füllanschluss	SAE J514	3/4-16 UNF	10	X

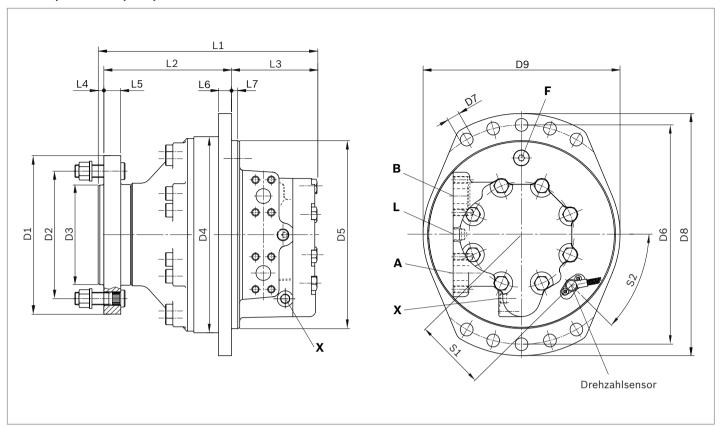
<sup>1)</sup> Abhängig von Nenngröße

<sup>2)</sup> O = Muss angeschlossen werden (im Lieferzustand verschlossen)

X = Verschlossen (im Normalbetrieb)

<sup>3)</sup> Nur Abmessungen nach SAE J518 (Code 62 – Hochdruckbaureihe)

# MCR-2C, schaltbar (2WL)



Motor	D1	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8	D9
MCR20	ø 280	ø 225	ø 175.8	ø 345	ø 330	ø 385	ø 22.5	ø 425	ø 345
Motor	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	S1	S2
MCR20	386.65	225	151.65	10	30	23	11	125	45°

Vor Festlegung Ihrer Konstruktion bitte verbindliche Einbauzeichnung anfordern. Maße in mm.

## Anschlüsse

Motor	Bezeichnung	Anschlussfunktion	Code	Größe	p <sub>max</sub> [bar]	Zustand <sup>2)</sup>
MCR20	A, B	Eingang, Ausgang	SAE J518 <sup>3)</sup>	1 in	470/420 <sup>1)</sup>	0
	L	Leckflüssigkeit	SAE J514	3/4-16 UNF	10	0
	F	Füllanschluss	SAE J514	3/4-16 UNF	10	X
	х	Schluckvolumen-Umschaltung (2W)	SAE J514	9/16-18 UNF	35	0

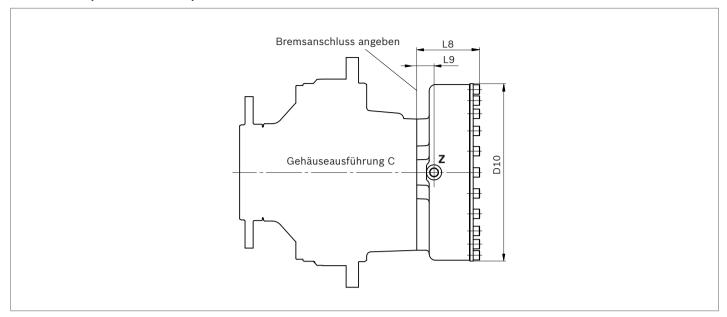
<sup>1)</sup> Abhängig von Nenngröße

<sup>2)</sup> O = Muss angeschlossen werden (im Lieferzustand verschlossen)

X = Verschlossen (im Normalbetrieb)

<sup>3)</sup> Nur Abmessungen nach SAE J518 (Code 62 – Hochdruckbaureihe)

# Haltebremse (Lamellenbremse)



# Anschlüsse

Motor	Bezeichnung	Anschlussfunktion	Code	Größe	<b>p</b> <sub>max</sub> [bar]	Zustand
MCR20	Z	Bremsanschluss	SAE J515	9/16-18 SAE	40	0

<sup>1)</sup> O = Muss angeschlossen werden (im Lieferzustand verschlossen)

Vor Festlegung Ihrer Konstruktion bitte verbindliche Einbauzeichnung anfordern. Maße in  $\mbox{\sc mm}.$ 

## 14

# Übersicht zur Produktauswahl

Datenblatt	Motortyp		Baugröße						
	Anwendung		3	5	6	10	15	20	
			160400 cm <sup>3</sup>	380820 cm <sup>3</sup>	820920 cm <sup>3</sup>	7801340 cm <sup>3</sup>	11302150 cm <sup>3</sup>	17503000 cm <sup>3</sup>	
15198	<b>MCR-F</b> Radantriebe		•	•	-	•	•	-	
15200	MCR-W Schwerlast- Radantriebe		•	•	_	•	-	_	
15195	MCR-A Rahmenintegrierte Antriebe		•	•	-	•	_	_	
15199	MCR-H Integrierte Antriebe		•	•	_	•	•	•	
15221	MCR-T Raupenantriebe		_	•	•	•	_	-	
15223	MCR-R Hydraulische Hilfsantriebe		_	-	-	•	-	-	
15214	MCR-X Schwenkantriebe	000	•	•	-	-	-	-	
15197	MCR-C Kompaktantriebe	1 E	-	-	-	-	-	•	
15196	MCR-D Industrielle Anwendungen		•	•	-	•	_	-	
	MCR-E Industrielle Anwendungen		-	•	-	-	-	-	

#### **Bosch Rexroth Limited**

Viewfield Industrial Estate Glenrothes, Fife Scotland, KY6 2RD UK Phone +44 15 92 631 777 Telefax +44 15 92 631 936

www.boschrexroth.com

© Alle Rechte bei Bosch Rexroth AG, auch für den Fall von Schutzrechtsanmeldungen. Jede Verfügungsbefugnis, wie Kopier- und Weitergaberecht, bei uns. Die angegebenen Daten dienen allein der Produktbeschreibung. Eine Aussage über eine bestimmte Beschaffenheit oder eine Eignung für einen bestimmten Einsatzzweck kann aus unseren Angaben nicht abgeleitet werden. Die Angaben entbinden den Verwender nicht von eigenen Beurteilungen und Prüfungen. Es ist zu beachten, dass unsere Produkte einem natürlichen Verschleiß- und Alterungsprozess unterliegen.